

### 3.3.4. Modelo geométrico

O modelo *geométrico* é utilizado em problemas que consistem numa seqüência de experimentos de Bernoulli, repetidos até que seja obtido o primeiro sucesso; a variável de interesse  $X$  é o número de repetições feitas.

Suponha por exemplo que você lança um dado repetidas vezes até obter pela primeira vez a face 6, e conta o número de tentativas feitas. Em cada tentativa (que é um experimento de Bernoulli), as probabilidades são:

$$\begin{aligned} P(\text{sucesso}) &= p = 1/6 \\ P(\text{fracasso}) &= q = 5/6 \end{aligned}$$

Se você consegue a face 6 logo na primeira tentativa, o valor da variável é  $X=1$ . A probabilidade de isto ocorrer é

$$P(X=1) = p = 1/6$$

Se a primeira tentativa fracassa, você tenta de novo. Se conseguir então um sucesso, o valor da variável é  $X=2$ . A probabilidade de isto ocorrer será:

$$\begin{aligned} P(X=2) &= P(\text{fracasso na 1ª. tentativa}) \times P(\text{sucesso na 2ª. tentativa}) \\ P(X=2) &= q \times p \end{aligned}$$

A probabilidade de você ter que fazer 3 tentativas (fracassar nas duas primeiras, e ter sucesso na terceira), será:

$$P(X=3) = q \times q \times p = q^2 p$$

A probabilidade de o sucesso ser obtido em  $k$  tentativas será igual à probabilidade de ocorrerem  $k-1$  fracassos, seguidos de um sucesso:

$$P(X=k) = q \times q \times \dots \times q \times p = q^{k-1} p$$

O modelo para a função de probabilidades é, portanto:

$$P(X = k) = q^{k-1} p \quad \text{para } k \geq 1$$

Este modelo é chamado de *geométrico* porque as probabilidades seguem uma progressão geométrica com razão  $q$ . Usando as propriedades destas progressões, pode ser demonstrado que:

$$E(X) = \frac{1}{p}$$

$$V(X) = \frac{q}{p^2}$$

Para o problema dos lançamentos de um dado, mencionado acima:

$$E(X) = \frac{1}{p} = \frac{1}{1/6} = 6$$

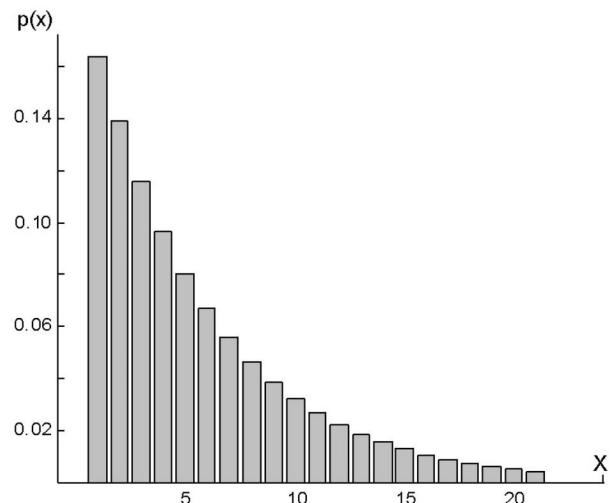
$$V(X) = \frac{q}{p^2} = \frac{5/6}{(1/6)^2} = 30$$

O valor esperado indica que, em média, são feitas seis tentativas até que a face 1 apareça pela primeira vez. Note que esta variância é muito grande, se comparada à variância da distribuição dos resultados de um lançamento de um dado, vista na Seção 3.3.2, que era de  $V(X)=2,917$ . Isto era de se esperar, porque no lançamento de um dado os resultados variam apenas entre 1 e 6, e neste problema de distribuição geométrica os valores de  $X$  partem de 1 e tendem a infinito.

A Tab. 1 mostra a distribuição de probabilidades para o problema do lançamento de um dado, e a Fig. 1 mostra o gráfico desta distribuição. Note que a distribuição é infinita à direita, pois a variável  $X$  não há um limite superior; as probabilidades  $p(x)$  tendem para zero e a função de distribuição  $F(X)$  tende para 1.

Há três pontos que devem ser mencionados, em relação a este modelo. Primeiro, é preciso tomar cuidado para evitar um erro de interpretação que é comum entre os alunos que estudam o assunto pela primeira vez: o modelo não implica que fica cada vez mais difícil o dado mostrar a face 6; o fato de  $p(10)$  ser menor que  $p(1)$ , por exemplo, não quer dizer que haja menor probabilidade de sucesso na 10<sup>a</sup> tentativa do que na primeira; quer dizer apenas que a probabilidade de serem necessárias 10 tentativas até conseguir um sucesso é pequena (pois em média são necessárias 6 tentativas, que é o valor esperado de  $X$ ).

<b>Tabela 1</b>		
<b>X</b>	<b>p(x)</b>	<b>F(x)</b>
1	0.1667	0.1667
2	0.1389	0.3056
3	0.1157	0.4213
4	0.0965	0.5177
5	0.0804	0.5981
6	0.0670	0.6651
7	0.0558	0.7209
8	0.0465	0.7674
9	0.0388	0.8062
10	0.0323	0.8385
...	...	...



**Figura 1. Distribuição geométrica,  $p=1/6$**

Segundo, alguns livros (e o R) definem a variável  $X$  não como o número de *tentativas* feitas, mas sim como o número de *fracassos* ocorridos até que seja obtido o sucesso. Por isso, para calcular  $p(10)$  como na tabela acima, usando a função `dgeom` do R, é preciso especificar  $X$  como

```
x=9 # numero de fracassos antes do sucesso
p=1/6
pr=dgeom(x, p)
```

Terceiro, a distribuição geométrica tem uma curiosa propriedade chamada de “falta de memória”, que pode ser ilustrada por meio de um problema:

Existe um jogo de dados chamado *Pigs*, no qual um jogador recebe um dado e o lança quantas vezes quiser. Enquanto o dado mostrar números diferentes de 1, o

jogador vai somando estes números ao seu total de pontos; quando o dado mostrar a face 1, o jogador perde todos os pontos que ganhou naquela rodada, e passa o dado para o próximo jogador. De acordo com o modelo geométrico, o valor esperado do número de tentativas até o dado mostrar a face 1 é igual a seis. Suponha que você já jogou o dado cinco vezes, e marcou pontos; você jogaria uma sexta vez, ou pararia de jogar, e passaria o dado para o próximo jogador?

Conhecer o valor esperado não ajuda o jogador a tomar uma decisão, neste problema, porque a distribuição não tem memória. Não importa quantas vezes você já jogou o dado, a probabilidade da face 1 será sempre a mesma, e o valor esperado do número de tentativas necessárias para obter esta face será sempre o mesmo, igual a seis.